

MiR250



The MiR250 is a more flexible AMR that can work around the clock and is brilliantly simple to setup, for improved productivity. Its smaller footprint and increased adaptability help optimize internal logistics without changing layout.

USO PREVISTO

Robot mobile collaborativo Per i trasporti interni e l'automazione della logistica interna

Dimensioni

Lunghezza	800 mm
Larghezza	580 mm
Altezza	300 mm
Altezza da terra	25 - 28 mm
Peso (senza carico)	83 kg

Superficie di carico 800 x 580 mm

Colore

Colore RAL RAL 7011 / Grigio ferro

Colore RAL - Versione ESD RAL 9005 / Nero intenso

Carico utile

Carico utile del robot 250 kg

Velocità e prestazioni

Durata 13 ore (pieno carico) - 17 ore (senza carico)

Velocità massima 2,0 m/s (7,2 km/h)

Precisione di posizionamento +/- 19 mm di posizione, +/- 2 mm a L-marker

Dislivello superabile e tolleranza sull'anteriore 20 mm

Alimentazione

Batteria Li-NMC, 48 V, 36 Ah

Rapporto di ricarica 1:17 (ad es. Carica di 30 minuti = 8,3 ore di autonomia a pieno carico)

Caratteristiche ambientali

Temperatura ambiente Da +5 °C a 40 °C (umidità 10-95% senza condensa)

Grado di protezione IP 21

Conformità CE, EN1525 e ANSI B56.5
Certificazione per camera bianca
opzionale
Certificazione ESD opzionale

Comunicazione

Wi-Fi Router: 2.4 GHz 802.11 g/n, 5 GHz 802.11 a/n/ac. Computer interno: 802.11 a/b/g/n/ac

I/O 4 ingressi digitali, 4 uscite digitali (GPIO), una porta Ethernet, un arresto di emergenza ausiliario

Sensori

Sistema di sicurezza SICK NanoScan3(2) Scanner laser di sicurezza SICK (anteriore e posteriore) Protezione

unità)

visiva a 360° intorno al robot

Telecamera 3D (2 unità)

2 unità: Intel RealSense D435. Campo visivo: rileva oggetti alti 1.800 mm a una distanza di 1.200 mm davanti al robot. 114° di campo visivo orizzontale totale. Campo visivo a terra, distanza minima dal robot: 250 mm